



SHERPA-D

Robot mobile autonome - pour dollies

Sûr, Intuitif, Collaboratif et Polyvalent

SÉCURITÉ

Lidar
capteur de navigation à 360° pour une localisation solide et fiable

Caméra 3D (option)
aide à la navigation, augmente la sécurité dans certains environnements

Capteurs de sécurité
gèrent l'enveloppe virtuelle des robots et repèrent les obstacles au sol

Électronique de sécurité
valide en temps réel que les capteurs sont fonctionnels et que les instructions données sont correctement appliquées

Fonction évitement
détecte les obstacles et dispose d'algorithmes de contournement



VISIBILITÉ

Signal sonore (buzzer)
avertit de la présence du robot

Leds d'identification
signalent le statut du robot

Bluespot
meilleure visibilité à l'approche

COMMUNICATION

Wifi (dual band)
connexion pour le fonctionnement en flotte, l'administration et la maintenance

Interface USB
pour les mises à jour

Cybersécurité
une architecture particulièrement sécurisée basée sur une protection Windows10 via Docker

DISPONIBILITÉ

Batterie par induction
garantit une disponibilité permanente

Écran tactile
déverrouillage et lancement de séquences

CARACTÉRISTIQUES

Usage

Transport de dollies

Charge utile

Jusqu'à 250kg

Sens de marche

1 sens

Vitesse (Jusqu'à)

1 m/s ou 3.6km/h

Dimensions

1050 x 400 x 850mm

Pente maximale

5%

Dimensions dollies

600x400mm

Hauteur de chargement maximum

1200mm



Une combinaison unique de modes et de fonctionnements répondant à une infinité de cas d'usages

CARTOGRAPHIE

SHERPA enregistre les données de l'environnement dans lequel il doit évoluer grâce à une technologie de localisation robuste et éprouvée

NAVIGATION AUTONOME

SHERPA se déplace en toute sécurité et autonomie grâce à une intelligence de navigation hautement optimisée.

NAVIGATION AUTONOME

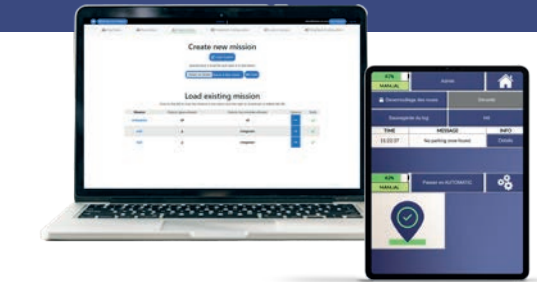
SHERPA évolue en toute sécurité et en totale autonomie grâce à une intelligence de navigation très optimisée

GESTION DE FLOTTE

SHERPA dispose d'un manager de robots qui supervise la flotte en temps réel, régule le trafic selon leur position et les priorités des missions qu'ils doivent exécuter

AUTRES SPÉCIFICITÉS TECHNIQUES

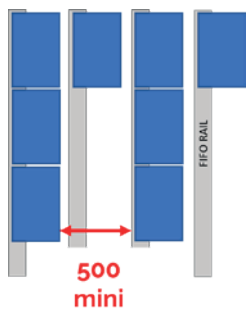
Dollies compatibles



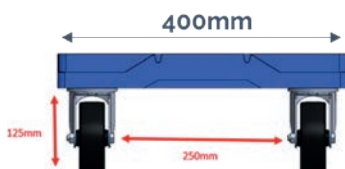
Rails compatibles



Largeur minimum entre deux chariots dans les rails FIFO



Dimensions disponibles sous le chariot





SHERPA 
MOBILE ROBOTICS