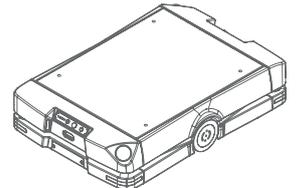
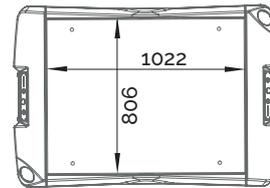
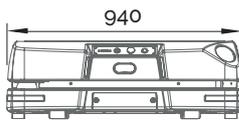
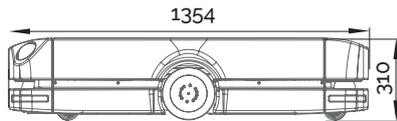




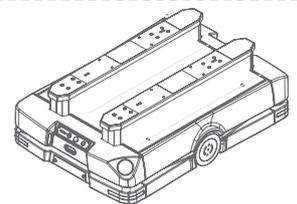
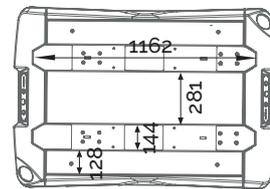
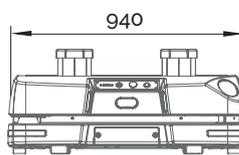
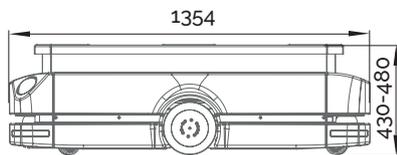
SHERPA® : DER MITARBEITENDE MOBILE ROBOTER

Datenblatt SHERPA-P

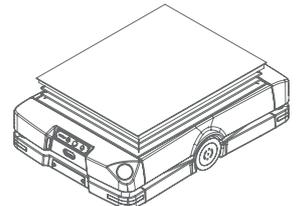
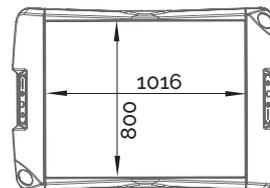
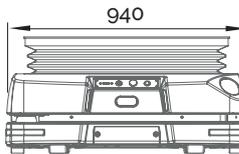
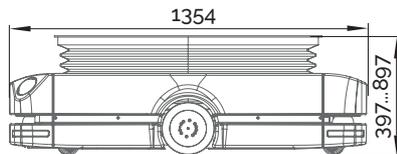
Einzelablage



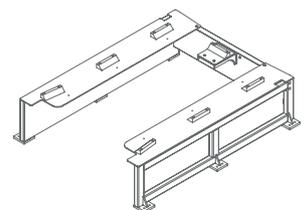
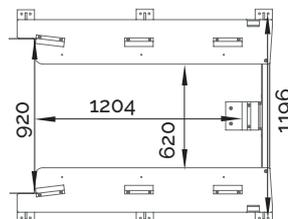
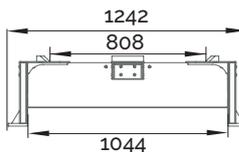
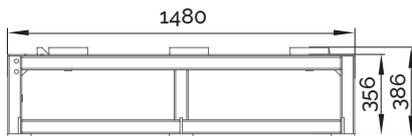
Palettenlift



Hubtisch



Übergabeböcke



Erfordert Befestigung am Boden mit Klammern / +5 cm auf jeder Seite

Spécifications techniques

	Tragfähigkeit	Einzelablage	Palettenlift	Hubtisch
Gewicht des Roboters und seiner Ausrüstung (mit Batterien)		200Kg	250Kg	400Kg
Nutzlast		1050Kg	1000Kg	850Kg
Rollendes Gesamtgewicht		1250Kg	1250Kg	1250Kg
Ausgeführte Funktionen	Autonom-Modus + Flottenmanagement			
Fahrrichtung	Beidseitig			
Bedienpult	Taster + Deportierte Touch Schnittstelle (Tablet-PC oder andere)			
Farbe	Weiß / RAL 9016 - Grau / RAL 7044			
Abmessungen	1354 x 940 x 310 mm			
Bodenfreiheit	20 mm			
Maximale Steigung	5 %			
Maximale Stufe	+6 mm -6 mm je nach Geschwindigkeit			

Leistung	
Geschwindigkeit	Bis zu 1,94 m/s - 7 km/h (je nach Last)
Motorleistung	876 W
Wenderadius (um das Roboterzentrum)	00 mm (dreht um sich selbst)
Positionierungspräzision (bei der Andockphase)	+/- 10 mm in Fahrtrichtung +/- 30 mm rechtwinklig zur Fahrtrichtung
Umfeld	
Schutzklasse	IP 20
Verwendung	Innenbetrieb (ebener und sauberer Boden)
Betriebstemperatur	5 bis 50°C (Luftfeuchtigkeit 10 bis 90% ohne Kondensierung)
Kommunikation und Signalgebung	
Wlan	Dual-Band wireless (siehe Datenblatt)
Schnittstelle	USB (für Updates) / Ethernet Protocol Modbus
Visuelles Signal	4 mehrfarbige LED-Leuchten und 2 Bluespots
Warnton	Lautsprecher
Energie	
Batterie und Ladentechnologie	Lithium-ion (LeFePo) 48V - Induktionsaufladung (siehe Datenblatt)
Nennleistung	37 Ah
Ladezeit	Ungefähr 30 min
Arbeitszyklus	>6000 vollständige Lade-/Entladezyklen
Kommunikation	5-poliger M12 CAN-Bus-Stecker
360° - Sicherheit rund um den Roboter	
Norm	CE-Konformität gemäß NF EN ISO 3691-4 (für weitere Infos, siehe CE-Zertifikat)
Leistungslevel	PL d (EN ISO 13849)
Hinderniserkennungs-Sensoren	Nanoscan Sick
Erfassungshöhe	135 mm
Typ / Sicherheitsintegritätslevel	Type 3 (IEC 61496) / SIL2 (CEI 61508) / Anforderungsgrenze SIL 2 (EN 62061)
Kategorie	Kategorie 3 (EN ISO 13849)
Tragweite des Schutzfeldes	3 m
Lasertyp	Klasse 1
Scanwinkel	270 °
Sicherheitsklassifizierung	ISO 13849-1 : B10d
3D Kamera (Option)	2x auf der Vorderseite und 2x auf der Rückseite - Intel®RealSense™ D435 - Global Shutter, 3µm x 3µm pixels - 10 m
Optionen	
Wiegemeßgerät	Gewichtssensoren (Dehnungsmessstreifen)
Technische Spezifikationen zur Version mit Palettenlift	
Hubgeschwindigkeit	5 s
Hub	50 mm
Palettentyp	Euro-Palette 1200x800mm (EN13698-1)
Sicherheit	Finger-Einklemmschutz – Anti-Fall System – Paletten-Präsenzsensoren
Technische Spezifikationen zur Version mit Hubtisch	
Hubgeschwindigkeit	10 s
Hub	500 mm
Sicherheit	Anti-Fall System - Schutzbalgen
Norm	EN1570-1