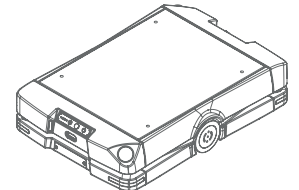
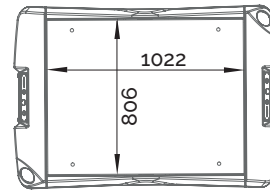
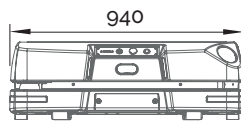
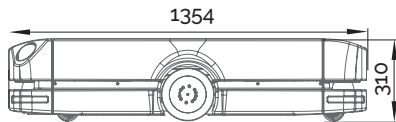




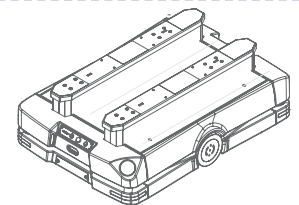
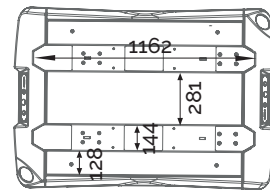
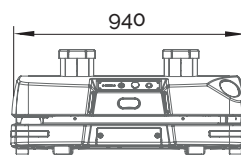
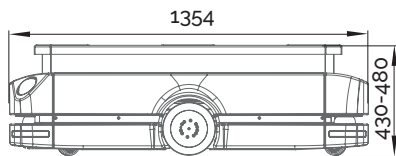
### SHERPA® : DER MITARBEITENDE MOBILE ROBOTER

### Datenblatt SHERPA-P

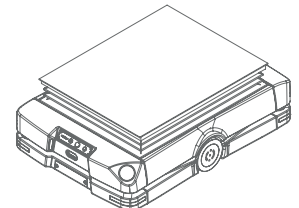
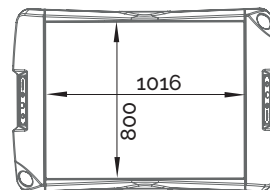
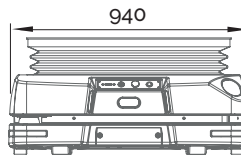
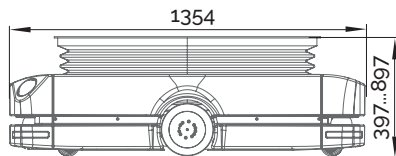
Einzelablage



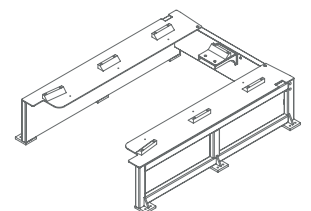
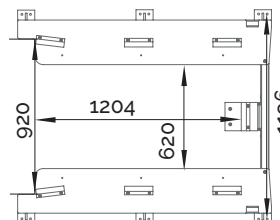
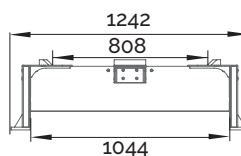
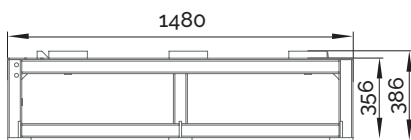
Palettenlift



Hubtisch



Übergabeböcke



Erfordert Befestigung am Boden mit Klammern / +5 cm auf jeder Seite

#### Spécifications techniques

	Tragfähigkeit	Einzelablage	Palettenlift	Hubtisch
Gewicht des Roboters und seiner Ausrüstung (mit Batterien)		200Kg	250Kg	400Kg
Nutzlast		1050Kg	1000Kg	850Kg
Rollendes Gesamtgewicht		1250Kg	1250Kg	1250Kg
Ausgeführte Funktionen	Autonom-Modus + Flottenmanagement			
Fahrrichtung	Beidseitig			
Bedienpult	Taster + Deportierte Touch Schnittstelle (Tablet-PC oder andere)			
Farbe	Weiß / RAL 9016 - Grau / RAL 7044			
Abmessungen	1354 x 940 x 310 mm			
Bodenfreiheit	20 mm			
Maximale Steigung	5 %			
Maximale Stufe	+6 mm  -6 mm  je nach Geschwindigkeit			

<b>Leistung</b>	
Geschwindigkeit	<b>Bis zu 1,94 m/s - 7 km/h (je nach Last)</b>
Motorleistung	876 W
Wenderadius (um das Roboterzentrum)	00 mm (dreht um sich selbst)
Positionierungspräzision (bei der Andockphase)	+/- 10 mm in Fahrtrichtung +/- 30 mm rechtwinklig zur Fahrtrichtung
<b>Umfeld</b>	
Schutzklasse	IP 20
Verwendung	Innenbetrieb (ebener und sauberer Boden)
Betriebstemperatur	5 bis 50°C (Luftfeuchtigkeit 10 bis 90% ohne Kondensierung)
<b>Kommunikation und Signalgebung</b>	
Wlan	Dual-Band wireless (siehe Datenblatt)
Schnittstelle	USB (für Updates) / Ethernet Protocol Modbus
Visuelles Signal	4 mehrfarbige LED-Leuchten und 2 Bluespots
Warnton	Lautsprecher
<b>Energie</b>	
Batterie und Ladentechnologie	<b>Lithium-ion (LeFePo) 48V - Induktionsaufladung (siehe Datenblatt)</b>
Nennleistung	37 Ah
Ladezeit	Ungefähr 30 min
Arbeitszyklus	>6000 vollständige Lade-/Entladezyklen
Kommunikation	5-poliger M12 CAN-Bus-Stecker
<b>360° - Sicherheit rund um den Roboter</b>	
<b>Norm</b>	CE-Konformität gemäß NF EN ISO 3691-4 (für weitere Infos, siehe CE-Zertifikat)
<b>Leistungslevel</b>	PL d (EN ISO 13849)
<b>Hinderniserkennungs-Sensoren</b>	Nanoscan Sick
Erfassungshöhe	135 mm
Typ / Sicherheitsintegritätslevel	Type 3 (IEC 61496) / SIL2 (CEI 61508) / Anforderungsgrenze SIL 2 (EN 62061)
Kategorie	Kategorie 3 (EN ISO 13849)
Tragweite des Schutzfeldes	3 m
Lasertyp	Klasse 1
Scanwinkel	270 °
Sicherheitsklassifizierung	ISO 13849-1 : B10d
3D Kamera (Option)	2x auf der Vorderseite und 2x auf der Rückseite - Intel®RealSense™ D435 - Global Shutter, 3µm x 3µm pixels - 10 m
<b>Optionen</b>	
Wiegemessgerät	Gewichtssensoren (Dehnungsmessstreifen)
<b>Technische Spezifikationen zur Version mit Palettenlift</b>	
Hubgeschwindigkeit	5 s
Hub	50 mm
Palettentyp	Euro-Palette 1200x800mm (EN13698-1)
Sicherheit	Finger-Einklemmschutz – Anti-Fall System – Paletten-Präsenzsensoren
<b>Technische Spezifikationen zur Version mit Hubtisch</b>	
Hubgeschwindigkeit	10 s
Hub	500 mm
Sicherheit	Anti-Fall System - Schutzbalgen
Norm	EN1570-1